



BÚSQUEDA DE SOCIOS: ARTEMIS JU (JOINT UNDERTAKING). METODOLOGÍA DE DISEÑO GENÉRICO PARA INTERACCIÓN HUMANA (O NO) CON ROBOTS DE ASISTENCIA EN EL HOGAR

Un instituto tecnológico danés especializado en robótica y automatización está interesado en presentar una propuesta a la convocatoria ARTEMIS-JU de 2013. El objetivo es desarrollar una metodología de diseño genérico para interacción de humanos (o no) con robots de asistencia en el hogar. Para ello es necesario llevar a cabo estudios empíricos detallados con el fin de investigar la forma de interactuar de distintos usuarios (pacientes o profesionales sanitarios) y comprender el funcionamiento de tecnologías robóticas. Se buscan socios que ofrezcan una dimensión cultural a la metodología de diseño de interfaz hombre-máquina y que se encarguen de desarrollar robots de asistencia y dirigir el consorcio y la propuesta.

Fecha Límite: 15/05/2013

Contacto: viceinvestigacion@uniovi.es